



## PROGRAMA DE FORMACIÓN DEL PROFESORADO

ESCUELA DE FORMACIÓN

### MODELO PROPUESTA DE ACCIÓN FORMATIVA

|                                             |                                                                                                                                                                                                                                 |
|---------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <b>TÍTULO</b>                               | <b>USO Y CONFIGURACIÓN DE ROBOT HUMANOIDE UNITREE G1</b>                                                                                                                                                                        |
| <b>MÓDULO AL QUE PERTENECE</b>              | Formación complementaria: otros                                                                                                                                                                                                 |
| <b>DURACIÓN EN HORAS</b>                    | 8 horas presenciales y 2 no presenciales                                                                                                                                                                                        |
| <b>MODALIDAD</b>                            | Semipresencial                                                                                                                                                                                                                  |
| <b>FECHAS Y HORARIO</b>                     | 6, 20, 27 de noviembre y 4 de diciembre de 2025<br>Horario: de 9:00 a 11:00 horas                                                                                                                                               |
| <b>PLAZAS A OFERTAR</b>                     | 16 (8 plazas para PDI y 8 plazas para Alumnos de Doctorado)                                                                                                                                                                     |
| <b>PERFIL DE LOS DESTINATARIOS</b>          | Dirigido preferentemente a Personal Docente e Investigador con conocimientos en robótica y estudiantes de doctorado del campo de la robótica                                                                                    |
| <b>OBJETIVOS Y COMPETENCIAS A CONSEGUIR</b> | <ul style="list-style-type: none"><li>- Conocer el robot humanoide Unitree G1</li><li>- Conocer las funcionalidades del robot y su integración en ROS</li><li>- Saber utilizar el robot en un entorno controlado</li></ul>      |
| <b>CONTENIDOS</b>                           | <ol style="list-style-type: none"><li>1. Configuración básica de desarrollo</li><li>2. SDK Unitree</li><li>3. ROS2 y simuladores.</li><li>4. Sensores</li><li>5. Mapeo y Navegación</li><li>6. Reinforcement Learning</li></ol> |
| <b>METODOLOGÍA</b>                          | Clase magistral y sesiones prácticas                                                                                                                                                                                            |
| <b>CARACTERÍSTICAS DEL AULA</b>             | Aula con proyector y con robot humanoide Unitree G1. Los destinatarios deberán traer su portátil con ROS2 instalado                                                                                                             |
| <b>PROFESORADO DE LA ULE</b>                | Abel Carnicero Mayo<br>Luis Prieto López<br>Jean Chrysostomo Mayoko Biong                                                                                                                                                       |